

Musterlösung 13

1. Wir berechnen zunächst den Gradienten

$$\nabla f = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

und erhalten damit

$$v(x, y, z) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} x + a_2 z - a_3 y \\ y + a_3 x - a_1 z \\ z + a_1 y - a_2 x \end{pmatrix}$$

a) $\operatorname{div} \mathbf{v}(x, y, z) = \frac{1}{3}(1 + 1 + 1) = 1.$

b) Wende den **Satz von Gauss** an:

$$\int_F \mathbf{v} \cdot d\vec{\omega} = \int_{\text{Inneres}} \operatorname{div} \mathbf{v} \, dV \stackrel{\text{a)}}{=} \int_{\text{Einheitskugel}} 1 \, dV$$

Das ist aber das Volumen der Einheitskugel: $\frac{4}{3}\pi.$

c) $\operatorname{rot} \mathbf{v}(x, y, z) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2a_1 \\ 2a_2 \\ 2a_3 \end{pmatrix} = \frac{2}{3}\mathbf{a}.$

d) Bezeichne B die Einheitsscheibe, deren Rand ∂B der Einheitskreis ist. Der Satz von Stokes liefert für die Zirkulation

$$\begin{aligned} \oint_{\partial B} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{r} &= \int_B \operatorname{rot} \mathbf{v} \cdot \mathbf{n} \, dA \\ &\stackrel{\text{c)}}{=} \int_B \frac{2}{3}\mathbf{a} \cdot \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|} \, dA \\ &= \int_B \frac{2}{3}|\mathbf{a}| \, dA \end{aligned}$$

Das ist $\frac{2}{3}|\mathbf{a}|$ mal dem Flächeninhalt von B ; die Zirkulation ist also

$$\frac{2\pi}{3}|\mathbf{a}| = \frac{2\pi}{3}\sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}.$$

2. Zu zeigen ist

$$\int_{\partial S} \mathbf{V} \cdot d\mathbf{x} = \int_S \operatorname{rot} \mathbf{V} \cdot d\vec{\omega}$$

Der Rand von S ist ein Kreis, der parametrisiert werden kann durch

$$x(t) = \cos t \quad y(t) = \sin t \quad z(t) = 0.$$

Bitte wenden!

Das gibt

$$\begin{aligned} \int_{\partial S} \mathbf{V} \cdot d\mathbf{x} &= \int_0^{2\pi} \begin{pmatrix} 2x - y \\ -yz^2 \\ -y^2z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \dot{x}(t) \\ \dot{y}(t) \\ \dot{z}(t) \end{pmatrix} dt = \int_0^{2\pi} \begin{pmatrix} 2 \cos t - \sin t \\ -\sin t \cdot 0 \\ -\sin^2 t \cdot 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -\sin t \\ \cos t \\ 0 \end{pmatrix} dt \\ &= \int_0^{2\pi} (\sin^2 t - 2 \sin t \cos t) dt = \pi \end{aligned}$$

Es ist $\mathbf{rot} \mathbf{V} = \begin{pmatrix} -2xy + 2yz \\ 0 - 0 \\ 0 - (-1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, also

$$\begin{aligned} \mathbf{rot} \mathbf{V} \cdot \mathbf{n} &= \underbrace{|\mathbf{rot} \mathbf{V}|}_1 \cdot \underbrace{|\mathbf{n}|}_1 \cdot \cos \left(\underbrace{\angle(\mathbf{rot} \mathbf{V}, \mathbf{n})}_\theta \right) \\ &= \cos \theta \end{aligned}$$

Das gibt in Kugelkoordinaten:

$$\int_S \mathbf{rot} \mathbf{V} \cdot d\vec{\omega} = \int_S \mathbf{rot} \mathbf{V} \cdot \mathbf{n} d\omega = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{2\pi} \cos \theta \sin \theta d\phi d\theta = \pi$$

Also gilt der Satz von Stokes hier tatsächlich.

3. a) Wir parametrisieren den Randzyklus durch die drei Kurven

$$\gamma_1(t) = \begin{pmatrix} 1-t \\ t \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \gamma_2(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1-t \\ t \end{pmatrix}, \quad \gamma_3(t) = \begin{pmatrix} t \\ 0 \\ 1-t \end{pmatrix} \quad \text{mit } t \in [0, 1].$$

Es gilt

$$\begin{aligned} \int_{\gamma} K \cdot dr &= \sum_{k=1}^3 \int_{\gamma_k} K \cdot dr = 3 \int_{\gamma_1} K \cdot dr = 3 \int_0^1 K(\gamma_1(t)) \cdot \dot{\gamma}_1(t) dt \\ &= 3 \int_0^1 \begin{pmatrix} 1-t-t \\ t+1-t \\ -1+t+t \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} dt = 3 \int_0^1 2t dt = 3, \end{aligned}$$

wobei wir bei der zweiten Gleichung die Symmetrie benutzt haben.

b) Wir berechnen die Zirkulation mit dem Satz von Stokes:

$$\int_{\gamma=\partial D} K \cdot dr = \int_D \mathbf{rot} K \cdot d\vec{\omega} = \int_D \mathbf{rot} K \cdot \mathbf{n} d\omega,$$

wobei D das von γ berandete ebene Dreieck sei. Wir parametrisieren D :

$$r(u, v) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + u \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + v \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \text{mit } u, v \in [0, 1] \quad \text{und} \quad 0 \leq u + v \leq 1.$$

Siehe nächstes Blatt!

Es gilt

$$d\vec{\omega}(u, v) = (\partial_u r \times \partial_v r) d\mu(u, v) = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} d\mu(u, v) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} d\mu(u, v).$$

Die Rotation von $K = (K_x, K_y, K_z)$ ist

$$\operatorname{rot} K = \begin{pmatrix} \partial_y K_z - \partial_z K_y \\ \partial_z K_x - \partial_x K_z \\ \partial_x K_y - \partial_y K_x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+1 \\ 1+1 \\ 1+1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Darum gilt $\operatorname{rot} K \cdot d\vec{\omega} = 6 d\mu(u, v)$. Somit folgt

$$\int_D \operatorname{rot} K \cdot d\vec{\omega} = \int_D 6 d\mu(u, v) = \int_{u=0}^1 \int_{v=0}^{1-u} 6 d\mu(u, v) = 6 \int_0^1 (1-u) du = 3.$$

Aliter: Nach Stokes gilt

$$\int_{\gamma} K \cdot dr = \int_D \operatorname{rot} K \cdot d\vec{\omega} = \int_D \operatorname{rot} K \cdot n d\omega.$$

Der äusser Einheitsnormalenvektor ist $n = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, also gilt

$$\int_D \operatorname{rot} K \cdot n d\omega = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot 6 \int_D d\omega.$$

Das Integral $\int_D d\omega$ liefert die Fläche des Dreiecks D . Dabei handelt es sich um ein gleichseitiges Dreieck mit Seitenlänge $\sqrt{2}$, also mit Höhe $\frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \sqrt{2}$ und Fläche $\frac{1}{2} \cdot \sqrt{2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \sqrt{2} = \frac{\sqrt{3}}{2}$. Daraus folgt

$$\int_D \operatorname{rot} K \cdot n d\omega = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot 6 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} = 3.$$

4. a) Sei $f(x, y) = \ln(\sqrt{x^2 + y^2}) = \frac{1}{2} \ln(x^2 + y^2)$. Offensichtlich ist f definiert auf $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$. Wir berechnen $\Delta(f)$.

$$\begin{aligned} \Delta(f) &= \Delta\left(\frac{1}{2} \ln(x^2 + y^2)\right) \\ &= \frac{1}{2} \partial_{xx}^2 (\ln(x^2 + y^2)) + \frac{1}{2} \partial_{yy}^2 (\ln(x^2 + y^2)) \\ &= \frac{1}{2} \partial_x \left(\frac{2x}{x^2 + y^2}\right) + \frac{1}{2} \partial_y \left(\frac{2y}{x^2 + y^2}\right) \\ &= \frac{1}{2} \frac{2(x^2 + y^2) - 4x^2}{(x^2 + y^2)^2} + \frac{1}{2} \frac{2(x^2 + y^2) - 4y^2}{(x^2 + y^2)^2} \\ &= \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2} + \frac{x^2 - y^2}{(x^2 + y^2)^2} = 0. \end{aligned}$$

Bitte wenden!

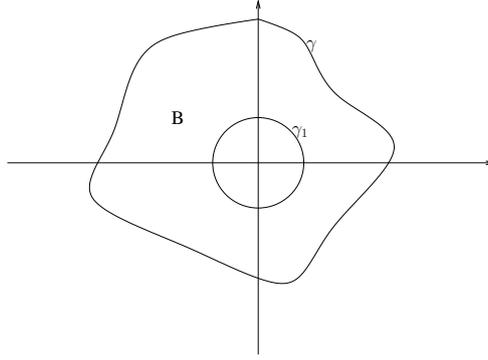


Abbildung 1: Bereich B , begrenzt durch γ und γ_1

- b) Sei $B \subset \mathbb{R}^2$ ein Bereich wie auf dem Bild 1. Bemerken Sie, dass B durch zwei Kurven γ und γ_1 begrenzt ist, wobei γ_1 ein Kreis mit Radius $r > 0$ ist. Sei v ein Vektorfeld, nach dem Divergenzsatz ist

$$\int_{\partial B} v \cdot \vec{n} \, ds = \int_B \operatorname{div}(v) \, d\mu(x, y).$$

Hier ist $v = \operatorname{grad}(\ln(r))$, und als $\operatorname{div} \circ \operatorname{grad} = \Delta$. Wir haben

$$\begin{aligned} \int_{\partial B} \operatorname{grad}(\ln(r)) \cdot \vec{n} \, ds &= \int_B \Delta(\ln(r)) \, d\mu(x, y) = 0 \Rightarrow \\ I &= \int_{\gamma} \operatorname{grad}(\ln(r)) \cdot \vec{n} \, ds = \int_{\gamma_1} \operatorname{grad}(\ln(r)) \cdot \vec{n} \, ds \end{aligned}$$

Wir parametrisieren γ_1 als $\gamma_1(t) = (r \cos(t), r \sin(t))$, $t \in [0, 2\pi]$. Nach der Definition ist

$$\int_{\gamma_1} v \cdot \vec{n} \, ds = \int_0^{2\pi} v(\gamma_1(t)) \cdot n(\gamma_1(t)) |\dot{\gamma}_1(t)| \, dt.$$

In dieser Formel bezeichnet n nach rechts weisende Normaleneinheitsvektor, also $n(\gamma_1(t)) = (\cos(t), \sin(t))$. Als $\operatorname{grad}(\ln(r)) = \operatorname{grad}(\frac{1}{2} \ln(x^2 + y^2)) = (\frac{x}{x^2+y^2}, \frac{y}{x^2+y^2})$, längs γ_1 ist

$$\operatorname{grad}(\ln(r)) = \left(\frac{\cos(t)}{r}, \frac{\sin(t)}{r} \right)$$

Daraus folgt

$$\begin{aligned} I &= \int_0^{2\pi} \operatorname{grad}(\ln(r)) \cdot n(\gamma_1(t)) |\dot{\gamma}_1(t)| \, dt = \int_0^{2\pi} \left(\frac{\cos(t)}{r}, \frac{\sin(t)}{r} \right) \cdot (\cos(t), \sin(t)) r \, dt \\ &= \int_0^{2\pi} (\cos^2(t) + \sin^2(t)) \, dt = 2\pi. \end{aligned}$$