

Satz von Gauss

In diesem Abschnitt möchten wir den Satz von Gauss oder auch Divergenz-
satz für einen Spezialfall beweisen.

Satz von Gauss. *Es sei das Vektorfeld $\mathbf{F}(x, y, z)$ differenzierbar in D , mit $S = \partial D$ eine orientierbare Fläche. Dann gilt:*

$$\iiint_D \operatorname{div} \mathbf{F} \, dV = \iint_S \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} \, dS,$$

wobei \mathbf{n} der nach aussen zeigende Normalvektor ist.

Für den Beweis brauchen wir folgende Aussage über die partielle Integration
im Raum:

Satz (Partielle Integration im Raum). Die Funktion $h(x, y, z)$ habe in
 D eine stetige Ableitung $\partial_z h(x, y, z)$. Dann gilt

$$\iiint_D \partial_z h(x, y, z) \, dV = \iint_{\partial G} h(x, y, z) \cdot n_3 \, dS,$$

wobei (n_1, n_2, n_3) die Einheitsnormale nach aussen ist.

Beweis: Für den Beweis betrachtet man entsprechend zuerst den ein-
fachsten Fall, dass das Gebiet D begrenzt ist von den zwei Flächen $z =$
 $z_1(x, y)$ und $z = z_2(x, y)$ – siehe Abbildung 1 – hier heisst das Gebiet G
statt D :

Die Einheitsnormale zu einer Fläche $z = z(x, y)$ ist gegeben durch

$$\mathbf{n} = \pm \frac{(\partial_x z(x, y), \partial_y z(x, y), -1)}{\sqrt{1 + |\nabla z(x, y)|^2}},$$

wobei das Vorzeichen angibt, ob die Normale nach aussen oder nach innen
zeigt. Andererseits haben wir gefunden, dass das Oberflächenlement im
vorliegenden Fall gegeben ist durch

$$dS = \sqrt{1 + |\nabla z(x, y)|^2} \, dxdy.$$

Es gilt demnach $n_3 \cdot dS = dxdy$ auf $z = z_2(x, y)$ und $n_3 \cdot dS = -dxdy$ auf
 $z = z_1(x, y)$. Wir schreiben die Integrale wieder aus:

$$\iiint_D \partial_z h(x, y, z) \, dV = \iint_{\tilde{D}} \int_{z_1(x, y)}^{z_2(x, y)} \partial_z h(x, y, z) \, dz dxdy,$$

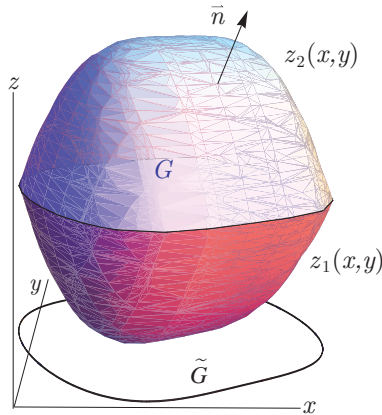


Abbildung 1: Ein Gebiet im Raum begrenzt von zwei Flächen

wobei \tilde{D} (in der Abbildung \tilde{G}) die Projektion von G (*Schatten*) auf die (x, y) -Ebene ist. Nach einem Integrations Schritt erhalten wir

$$\iiint_D \partial_z h(x, y, z) dV = \iint_{\tilde{D}} (h(x, y, z_2(x, y)) - h(x, y, z_1(x, y))) dx dy.$$

Nun schreiben wir das andere Integral aus, und beachten das Vorzeichen der Normalen oben und unten. Das liefert aber direkt

$$\iint_{\tilde{S}} h(x, y, z) \cdot n_3 dS = \iint_{\tilde{D}} (h(x, y, z_2(x, y)) - h(x, y, z_1(x, y))) dx dy,$$

also das gleiche Ergebnis. ■

BEMERKUNGEN:

- (a) Für kompliziertere Gebiete muss man eine Zerlegung in einfache Gebiete vornehmen; für die einfachen Teilgebiete kann man den obigen Satz anwenden und durch Zusammensetzung bekommt man dann die allgemein gültige Version.
- (b) Wie schon bei zwei Variablen kann man die Rollen der Variablen vertauschen und beschreibt dann die Oberfläche von D als $y = y(x, z)$

oder $x = x(y, z)$. Genau die gleichen Überlegungen wie oben geben dann die analogen Versionen:

$$\iiint_D \partial_x f(x, y, z) dV = \iint_S f(x, y, z) \cdot n_1 dS,$$

$$\iiint_D \partial_y g(x, y, z) dV = \iint_S g(x, y, z) \cdot n_2 dS.$$

Wählt man schliesslich $f(x, y, z) = v_1(x, y, z)$, $g(x, y, z) = v_2(x, y, z)$ und $h(x, y, z) = v_3(x, y, z)$ und addiert die Integrale, bekommt man die dreidimensionale Version des Satzes von Gauss.

