

## Zusatzserie 6

- (1)  $ID_1: A, B, C, D, E, M, T, U, V, W, Y$  (1symm.achse)     $C_1: F, G, J, K, L, P, Q, R$  (keine Symm.)  
 (a)  $ID_2: H, I, O, X$  (2symm.achsen)     $C_2: N, S, Z$  (Punktsymm.)

(b)  $ID_1: -BOB-, A\overset{|}{HA}$      $ID_2: -OHO-, \overset{|}{C_2: SOS, NON, }$

- (2) (a)  $\text{Symm}(\Omega_1) = \{I, R_{z,120^\circ}, R_{z,240^\circ}\}$  ( $z$  = Figurzentrum)

$\text{Symm}(\Omega_2) = \{I, R_{z,120^\circ}, R_{z,240^\circ}, S_a, S_b, S_c\}$  ( $z$  Figurzentrum)

(b)

$\circ$	$I$	$R_{z,120^\circ}$	$R_{z,240^\circ}$
$I$	$I$	$R_{z,120^\circ}$	$R_{z,240^\circ}$
$R_{z,120^\circ}$	$R_{z,120^\circ}$	$R_{z,240^\circ}$	$I$
$R_{z,240^\circ}$	$R_{z,240^\circ}$	$I$	$R_{z,120^\circ}$

(c1)  $X = R_{z,240^\circ}$

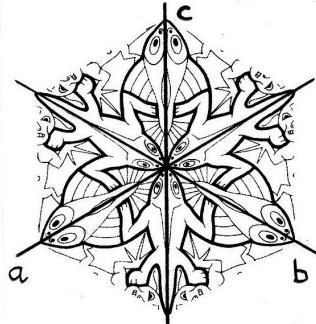
(c2)  $X = R_{z,120^\circ}$

(c3)  $X_1 = I$

$X_2 = R_{z,120^\circ}$

$X_3 = R_{z,240^\circ}$

Jedes Element aus  
Symm( $\Omega_1$ ) ist  
Lösung! (zykl. Gruppe)



- (3) (a)

$\circ$	$I$	$X_1$	$X_2$	$X_3$	$X_4$
$I$	$I$	$X_1$	$X_2$	$X_3$	$X_4$
$X_1$	$X_1$	$X_2$	$X_3$	$X_4 \text{ (4)}$	$I \text{ (3)}$
$X_2$	$X_2$	$X_3$	$X_4$	$I \text{ (6)}$	$X_1 \text{ (5)}$
$X_3$	$X_3$	$X_4 \text{ (4)}$	$I \text{ (6)}$	$X_1 \text{ (8)}$	$X_2 \text{ (7)}$
$X_4$	$X_4$	$I \text{ (3)}$	$X_1 \text{ (5)}$	$X_2 \text{ (7)}$	$X_3$

← (1)

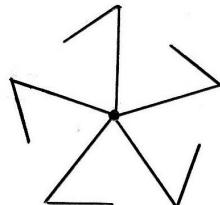
1. Zeile (1) ergänzen

2. Spalte (2) "

3.  $I$  in (3),  $X_4$  in (4)

weiter mit (5), (6), (7), (8)

(zykl. Gruppe!)



↑ (2) (Bern: Gruppenaxiome G1, G3, G4 gemäß Tafel erfüllt, G2 für Kongr. trsf stets erfüllt.)

(b)  $X_1 = R_{z,72^\circ}$ ,  $X_2 = R_{z,144^\circ}$ ,  $X_3 = R_{z,216^\circ}$ ,  $X_4 = R_{z,288^\circ}$  ( $z$  Figurzentrum)

- (4) (a)  $z$  ist Fixpunkt von  $R_{z,\alpha} \circ S_g$  (Kongruenztransformation!) da Fixpunkt von  $S_g$  und von  $R_{z,\alpha}$

Nach Satz 2.9 ist  $R_{z,\alpha} \circ S_g$  entweder die Identität (W Orientierung, I gleichsinnig)

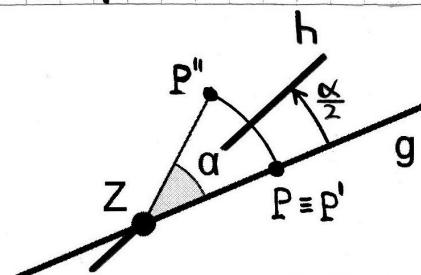
eine Rotation (W " " R " ") oder eine Geradenspiegelung an einer Geraden  $h$  durch  $z$

$R_{z,\alpha} \circ S_g$  ist also eine Geradenspiegelung  $S_h$ , und zwar geht  $h$  durch  $z$  und der Winkel von  $g$  nach  $h$  ist  $\alpha/2$ , wie der Punkt  $P$  zeigt.

(b)  $\alpha = 0^\circ$ , d.h.  $R_{z,\alpha} = I$  also  $R_{z,\alpha} \circ S_g = I \circ S_g = S_g$

$\alpha = 180^\circ$ , d.h.  $\alpha/2 = 90^\circ$ , also  $h \perp g$

$S_g \circ R_{z,\alpha} = S_h$ ,  $h$  durch  $z$ , der Winkel von  $g$  nach  $h$  ist  $-\frac{\alpha}{2}$



- (5) (a) Durch  $R_{z,90^\circ}$  kann jedes Element der zykl. Gruppe  $C_4$  erzeugt werden:

$$R_{z,90^\circ} | R_{z,180^\circ} = R_{z,90^\circ} \circ R_{z,90^\circ} | R_{z,270^\circ} = R_{z,90^\circ} \circ R_{z,90^\circ} \circ R_{z,90^\circ} | I = R_{z,360^\circ} = R_{z,90^\circ} \dots R_{z,90^\circ}$$

4 Faktoren

(Dies ist die kleinste Gruppe, die  $R_{z,90^\circ}$  enthält)

- (b) (c) Durch  $R_{z,90^\circ}$  und  $S_g$  kann jedes Element der Diedergruppe  $ID_4$  erzeugt werden.

$I, R_{z,90^\circ}, R_{z,180^\circ}, R_{z,270^\circ}$  (Erzeugung siehe (a)),  $S_g$

$S_{g_2} = R_{z,90^\circ} \circ S_g | S_{g_3} = R_{z,90^\circ} \circ S_{g_1} = R_{z,90^\circ} \circ (R_{z,90^\circ} \circ S_g)$

$S_{g_4} = R_{z,90^\circ} \circ S_{g_3} = R_{z,90^\circ} \circ (R_{z,90^\circ} \circ (R_{z,90^\circ} \circ S_g))$

