

Lösungen Ferienserie

1. a) Wir bemerken zuerst, dass $e_i \times e_i = (0, 0, 0)^T$. Dann ist $e_1 \times e_2 = e_3$, $e_1 \times e_3 = -e_2$, $e_2 \times e_3 = -e_1$ und wir benutzen danach, dass $u \times v = -v \times u$. Das heisst, $\varepsilon_{ij}^k = 0$ falls ein Index zweimal vorkommt, und sonst $\varepsilon_{ij}^k = \pm 1$, abhängig davon (i, j, k) sei eine gerade oder ungerade Permutation :

$$\varepsilon_{ij}^k = \begin{cases} +1 & (i, j, k) \text{ ist eine gerade Permutation von } (1, 2, 3) \\ -1 & (i, j, k) \text{ ist eine ungerade Permutation von } (1, 2, 3) \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

- b) Durch explizites ausrechnen zeigt man: $(\mu u + u') \times v = \mu(u \times v) + u' \times v$ und $v \times (\mu u + u') = \mu(v \times u) + v \times u'$.

- c) Wir nutzen, dass $\varepsilon_{23}^1 = 1$ und $\varepsilon_{32}^1 = -1$ und damit

$$(u \times v)^1 = u^2 v^3 - u^3 v^2 = \varepsilon_{23}^1 u^2 v^3 + \varepsilon_{32}^1 u^3 v^2 = \varepsilon_{ij}^1 u^i v^j$$

gilt, wobei die letzte Gleichheit stimmt, weil ε_{ij}^1 verschwindet für i oder j gleich 1 und wenn $i = j$. Analog für $(u \times v)^2$ und $(u \times v)^3$.

- d) 1. Wir bemerken, dass die gerade Permutationsabbildung $(i, j, k) \mapsto (j, k, i)$ das Permutationszeichen erhält, d.h. wenn (i, j, k) von der Form $(1, 2, 3), (2, 3, 1), (3, 1, 2)$ ist, dann ist auch (j, k, i) von der Form. Analog für wenn (i, j, k) ungerade ist. Ist ein Index doppelt in (i, j, k) , dann klarer Weise auch in (j, k, i) , so dass

$$\varepsilon_{ijk} = \varepsilon_{jki}.$$

2. Für die Identität $\varepsilon_{ij}^k = -\varepsilon_{ji}^k$ bemerken wir, dass dies eine einfache Permutation $(i, j) \mapsto (j, i)$ ist, und damit das Zeichen der Permutation (i, j, k) umdreht (Prüfe: Vertauschen (genau) zweier Stellen von $((1, 2, 3), (2, 3, 1), (3, 1, 2))$ gibt ein Element aus $((1, 3, 2), (2, 1, 3), (3, 2, 1))$ und vice versa.)
3. Die Antisymmetrie des Kreuzproduktes folgt nun aus Identität (2.) und Linearität von \times .

e)

$$\det A = A_1^1(A_2^2 A_3^3 - A_3^2 A_2^3) - A_2^1(A_1^2 A_3^3 - A_3^2 A_1^3) + A_3^1(A_1^2 A_2^3 - A_2^2 A_1^3) \\ = \varepsilon^{123} A_1^1 A_2^2 A_3^3 + \varepsilon^{132} A_1^1 A_3^2 A_2^3 + \varepsilon^{213} A_2^1 A_1^2 A_3^3 + \varepsilon^{231} A_2^1 A_3^2 A_1^3 + \varepsilon^{312} A_3^1 A_1^2 A_2^3 + \varepsilon^{321} A_3^1 A_2^2 A_1^3 = \varepsilon^{ijk} A_i^1 A_j^2 A_k^3.$$

(Oder direkt Leibniz' Formel verwenden.)

- f) Wir wollen zeigen, dass

$$u \times v \bullet x \times y = \det \begin{pmatrix} u \bullet x & u \bullet y \\ v \bullet x & v \bullet y \end{pmatrix}.$$

Wir schreiben zunächst die linke Seite aus:

$$u \times v \bullet x \times y = u^k v^l x^i y^j (e_k \times e_l)^n \delta_{nm} (e_i \times e_j)^m = u^k v^l x^i y^j \varepsilon_{kl}^n \varepsilon_{ij}^m \delta_{nm} = u^k v^l x^i y^j \varepsilon_{klij}^n.$$

Bitte wenden!

Für die rechte Seite bekommen wir,

$$\begin{aligned} & u^k x^n \delta_{kn} v^l y^m \delta_{lm} - v^i x^n \delta_{in} u^j y^m \delta_{jm} = u^k (x^n \delta_{kn} v^l y^m \delta_{lm} - v^i x^n \delta_{in} y^m \delta_{km}) \\ & = u^k v^l (\delta_{kn} x^n y^m \delta_{lm} - x^n \delta_{ln} y^m \delta_{km}) = u^k v^l (x_k y_l - x_l y_k) = u^k v^l (x \times y)^n \varepsilon_{kln} = u^k v^l x^i y^j \varepsilon_{ij}^n \varepsilon_{kln} \end{aligned}$$

und damit Gleichheit beider Seiten.

2. a) Seien $\{b_1, \dots, b_n\}$ die Elemente der Basis \mathcal{B} . Sei Matrix $G = (g_{ij})$ definiert durch $g_{ij} = g(b_i, b_j)$ und $A_i^j = f(b_i)^j$. Weiter ist wegen Bilinearität $g(f(u), f(v)) = g(u, v)$ für alle $u, v \in V$ äquivalent mit $g(f(b_i), f(b_j)) = g(b_i, b_j)$ für alle i, j . Damit ist

$$g_{ij} = g_{kl} A_i^k A_j^l = (A^T)_k^i g_{kl} A_i^l \iff G = A^T G A.$$

Ist \mathcal{B} orthonormal, also $G = \mathbb{1}$ die Identitätsmatrix, dann ist f orthogonal genau wenn $A^T A = \mathbb{1}$.

- b) Wir können die möglichen Werte von α auf folgender Art finden: M ist orthogonal, falls $M^T M = I_2$. Da $I_2^T = I_2$ und $(u u^T)^T = u u^T$, folgt

$$\begin{aligned} M^T &= (I_2 - \alpha u u^T)^T = I_2 - \alpha u u^T = M \text{ und damit} \\ M^T M &= M M = (I_2 - \alpha u u^T) (I_2 - \alpha u u^T) \\ &= I_2 I_2 - 2I_2 \alpha u u^T + \alpha u u^T \alpha u u^T \\ &= I_2 - 2\alpha u u^T + \alpha^2 \underbrace{u u^T u u^T}_{=1} \\ &= I_2 + (-2\alpha + \alpha^2) u u^T \end{aligned}$$

Da $u u^T \neq I_2$, gilt $M^T M = I_2$ genau dann, wenn $-2\alpha + \alpha^2 = 0$, also für $\alpha = 2$ oder $\alpha = 0$ (dann würde $M = I_2$ trivialerweise orthogonal).

- c) Die Matrix von F_u bezüglich der orthonormalen Basis $\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ ist die Diagonalmatrix $\text{diag}(1 - 2u, 1, 1, -1)$. Eine Diagonalmatrix ist genau dann orthogonal, wenn die Einträge Norm gleich 1 haben, also ist $u \in \{0, 1\}$.

3. a) g definiert für alle a_1, a_2 eine Bilinearform. Für $a_1 = 5$ ist A symmetrisch und damit g symmetrisch (Wieso?). Damit g ein Skalarprodukt definiert, muss A positiv-definit sein. Die Determinante von A ist linear in a_2 , insbesondere existiert ein $c \in \mathbb{R}$ (≈ 2.8) an dem A für $a_2 = c$ singularär ist (d.h. der Eigenwert=0). Für $a_2 > c$ sind alle Eigenwerte positiv und damit ist A positiv-definit. (Ermittlung von a_2 wird natürlich keine Prüfungsfrage sein!)

b) $L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -2 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}$

- c) Die Matrixdarstellung von g bezüglich \mathcal{B} ist $G = A$. Der Basiswechsel von \mathcal{B} nach \mathcal{B}^g ist also durch die Matrix $A^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 2 \\ -3 & 6 & -5 \\ 2 & -5 & 5 \end{pmatrix}$ gegeben. Die Koordinaten von den Basisvektoren \mathcal{B}^g bezüglich der Basis \mathcal{B} kann man als die Zeilen von A^{-1} ablesen. Der Basiswechsel von zwei reziproken Basen ist kontravariant und damit von \mathcal{B}^g nach \mathcal{C}^g durch L^{-1} gegeben.

Siehe nächste Seite!

- d) Für kovarianten Koordinaten eines Vektors ist nach der Darstellung in der reziproken Basis gefragt: $[v]_{\mathcal{B}^G} = G[v]_{\mathcal{B}}$ Analog für $[v]_{\mathcal{C}^G}$ oder die Formel vom Basiswechsel \mathcal{B}^g nach \mathcal{C}^G nutzen – die kovariant ist, also Multiplikation von $[v]_{\mathcal{B}^g}$ mit L !

4. a) $[q]_{\mathcal{B}} = (1, -1, 0, 0)^T$ und $[\mathcal{F}]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$

b) $[q]_{\mathcal{B}'} = (2, -1, 0, 0)^T$ und $[\mathcal{F}]_{\mathcal{B}'} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$

c) Sei $L = L_{\mathcal{B}'\mathcal{B}}$. Dann $L = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$. Wir können verifizieren, daß

$$[\mathcal{F}]_{\mathcal{B}'} = L^{-1}[\mathcal{F}]_{\mathcal{B}}L \quad (*).$$

Sei $F' = [\mathcal{F}]_{\mathcal{B}'}$, $F = [\mathcal{F}]_{\mathcal{B}}$, und $\Lambda = L^{-1}$. In Einstein-Konvention, (*) ist $F_j'^i = \Lambda_k^i F_l^k L_j^l$.

d) $\mathcal{E} = \{1, x, x^2, x^3\}$ ist eine Eigenbasis für \mathcal{F} . Dann $[\mathcal{F}]_{\mathcal{E}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$.

5. a)

B	$(0, 2)$
f	$(1, 1)$
A	$(0, 2)$
g	$(0, 1)$
T	$(1, 3)$

Das Transformationsverhalten liest sich dann $\tilde{B}_{ij} = L_i^k L_j^l B_{kl}$, $\tilde{A}_{ij} = L_i^k L_j^l A_{kl}$, $\tilde{g}_i = L_i^k g_k$, $\tilde{f}_j^i = \Lambda_k^i L_j^l f_l^k$, $\tilde{T}_{ijn}^m = L_i^k L_j^l L_n^r \Lambda_s^m T_{klr}^s$.

- b) Für die Indizes $l = k$ haben wir jeweils $2 + 1 = 3$ Möglichkeiten für (i, j) . Für eine fixe Wahl $k \neq l$ sind alle Tupel (i, j) erlaubt (also 4), wobei dann (für $n = 2$) die andere Wahl von $k \neq l$ eindeutig bestimmt ist. Also ist die Dimension von \mathcal{W} gleich 10.

6. a) Die Hauptkoeffizienten sind $-1, 1, 2$.

- b)

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix} \quad e_2 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix} \quad e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Bitte wenden!

c) Es gilt

$$(\varepsilon_{ij}^K) = \frac{1}{3} \operatorname{tr}(\varepsilon_{ij}) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \frac{2}{3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(\varepsilon_{ij}^S) = (\varepsilon_{ij}) - (\varepsilon_{ij}^K) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -2 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

d) Es gilt

$$(E^{ij11}) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 4 \end{pmatrix} \quad (E^{ijkl}) = (E^{ij11}) + (k+l-2) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Entsprechend gilt

$$(\sigma^{ij}) = (E^{ijkl} \sigma_{kl}) = \begin{pmatrix} 10 & 14 & 18 \\ 14 & 18 & 22 \\ 18 & 22 & 26 \end{pmatrix}$$