

1. [30 Punkte]

Sei V der Unterraum der Funktionen $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ aufgespannt von

$$b_1: t \mapsto e^t, \quad b_2: t \mapsto e^{2t}, \quad b_3: t \mapsto e^{3t}.$$

Sei $\tilde{\beta}^1, \tilde{\beta}^2, \tilde{\beta}^3 \in V^*$,

$$\tilde{\beta}^1: f(t) \mapsto f(0), \quad \tilde{\beta}^2: f(t) \mapsto f'(0), \quad \tilde{\beta}^3: f(t) \mapsto f''(0).$$

Sei $v = e^t + e^{2t} + e^{3t} \in V$, und gegeben sei folgende lineare Abbildung:

$$\mathcal{F}: V \rightarrow V, \quad \mathcal{F}: f(t) \mapsto f'(t).$$

a) Zeige, dass $\tilde{\mathcal{B}}^* = \{\tilde{\beta}^1, \tilde{\beta}^2, \tilde{\beta}^3\}$ eine Basis von V^* ist.

Sei $\mathcal{B}^* = \{\beta^1, \beta^2, \beta^3\}$ die Dualbasis von $\mathcal{B} = \{b_1, b_2, b_3\}$ auf V^* , und sei $\tilde{\mathcal{B}} = \{\tilde{b}_1, \tilde{b}_2, \tilde{b}_3\}$ die Dualbasis von $\tilde{\mathcal{B}}^*$ auf V .

b) Bestimme die Koordinaten von $\beta^1, \beta^2, \beta^3$ bezüglich der Basis $\tilde{\mathcal{B}}^*$.

c) Berechne die Koordinaten von $\tilde{b}_1, \tilde{b}_2, \tilde{b}_3$ bezüglich der Basis \mathcal{B} . Berechne die Transformationsmatrix L von der Basis \mathcal{B} in die Basis $\tilde{\mathcal{B}}$.

d) Berechne die kontravarianten Koordinaten von v bezüglich \mathcal{B} , und auch bezüglich $\tilde{\mathcal{B}}$.

e) Berechne die Darstellungsmatrix von \mathcal{F} bezüglich \mathcal{B} , und auch bezüglich $\tilde{\mathcal{B}}$.

f) Finde die Eigenwerte und Eigenvektoren von \mathcal{F} .

2. [20 Punkte]

a) Sei U ein Vektorraum mit Basis $\mathcal{B} = \{b_1, \dots, b_n\}$. Sei $h: U \times U \rightarrow U$ eine bilineare Abbildung, und sei $\beta \in U^*$. Sei $g: U \times U \rightarrow \mathbb{R}, (u, v) \mapsto \beta(h(u, v))$. Bestimme den Typ der Tensoren u, β, g, h . Ausdrücke, nutzend Einstein-Summenkonvention, die Koordinaten von g (bezüglich \mathcal{B}) durch die Koordinaten von β, h (bezüglich \mathcal{B}).

b) Wie verhält sich ein Tensor T vom Typ $(0, 2), (4, 0), (1, 2)$ und $(2, 2)$ jeweils unter Basiswechsel (ausgedrückt in der Einstein-Summenkonvention)?

c) Welche der folgenden indizierten Größen Q, R, S, T besitzen das Transformationsverhalten eines Tensors? Bestimme gegebenenfalls den Typ des Tensors.

$$\tilde{Q}^{ijk} = \Lambda_l^i \Lambda_m^j \Lambda_n^k Q^{lmn}, \quad \tilde{R}_{jk}^i = \Lambda_l^i L_m^j L_n^k R_{mn}^l, \quad \tilde{S}_{jk}^i = \Lambda_l^i L_k^m S_{jm}^l, \quad \tilde{T}_j^i = \delta_a^l \Lambda_k^i L_j^a T_l^k.$$

d) Sei $V = \mathbb{R}^2$ und sei $\mathcal{B} = \{e_1, e_2\}$ die Standardbasis. Bestimme die Dimension des Vektorraums \mathcal{R} von Typ $(1, 3)$ Tensoren T_{ijk}^l auf V . Bestimme die Dimension des Unterraums \mathcal{S} von Tensoren T_{ijk}^l mit der folgenden Symmetrie:

$$T_{ijk}^l = T_{jki}^l \text{ für alle } i, j, k, l \in \{1, 2\}.$$

Jetzt sei $T_{ijk}^l = i + j + k - l$ (wobei $i, j, k, l \in \{1, 2\}$), dann gilt $T \in \mathcal{S}$. Berechne $T \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$.

3. [30 Punkte] Sei $V = \mathbb{R}^3$ mit dem folgenden Skalarprodukt:

$$g: V \times V \rightarrow \mathbb{R}, \quad (u, v) \mapsto u^\top A v, \quad \text{wobei } A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 3 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix}.$$

Sei \mathcal{B} die Standardbasis und sei $\mathcal{B}' = \left\{ b'_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, b'_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, b'_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

- Bestimme die Matrix L des Basiswechsels von \mathcal{B} nach \mathcal{B}' . Bestimme die Matrix $\Lambda = L^{-1}$.
- Bestimme die Koordinaten g_{ij} und g'_{ij} von g bezüglich der Basis \mathcal{B} und \mathcal{B}' .
- Bestimme die reziproke Basis von \mathcal{B} und die reziproke Basis von \mathcal{B}' bezüglich g . Ist \mathcal{B} resp. \mathcal{B}' eine Orthonormalbasis bezüglich g ?
- Gegeben sei ein Vektor $v \in V$ mit den kontravariantem Koordinatenvektor $[v]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ bezüglich \mathcal{B} . Berechne die kovarianten Koordinaten v_j von v bezüglich \mathcal{B} .
- Berechne die kontravarianten Koordinaten v'^i von v bezüglich \mathcal{B}' .

4. [20 Punkte] Sei $V = \mathbb{R}^3$ mit Orthonormalbasis $\mathcal{B} = \{e_1, e_2, e_3\}$. Ein starrer Körper dreht mit Winkelgeschwindigkeit $\omega^i = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$. Der Trägheitstensor von dem Körper ist $I_{ij} = \begin{pmatrix} 5 & -4 & 0 \\ -4 & 7 & -4 \\ 0 & -4 & 9 \end{pmatrix}$.

- Bestimme die kinetische Energie des Körpers.
- Bestimme die Hauptträgheitsachsen und Hauptträgheitsmomente.
- Gib die Gleichung des Trägheitsellipsoids an.